



(19) 대한민국특허청(KR)
(12) 공개특허공보(A)

(11) 공개번호 10-2021-0118328
(43) 공개일자 2021년09월30일

(51) 국제특허분류(Int. Cl.)

A61B 6/00 (2006.01) A61B 34/10 (2016.01)
A61B 6/03 (2006.01) A61C 7/00 (2006.01)
G06T 7/00 (2017.01)

(52) CPC특허분류

A61B 6/5217 (2020.08)
A61B 34/10 (2016.02)

(21) 출원번호 10-2020-0034537

(22) 출원일자 2020년03월20일

심사청구일자 2020년03월20일

(71) 출원인

부산대학교 산학협력단

부산광역시 금정구 부산대학교로63번길 2 (장전동, 부산대학교)

연세대학교 산학협력단

서울특별시 서대문구 연세로 50 (신촌동, 연세대학교)

(72) 발명자

황재준

경상남도 양산시 물금읍 금오로 20

최성환

서울특별시 서대문구 연세로 50-1 연세대학교 치과대학병원 7층 726호

(74) 대리인

특허법인한얼

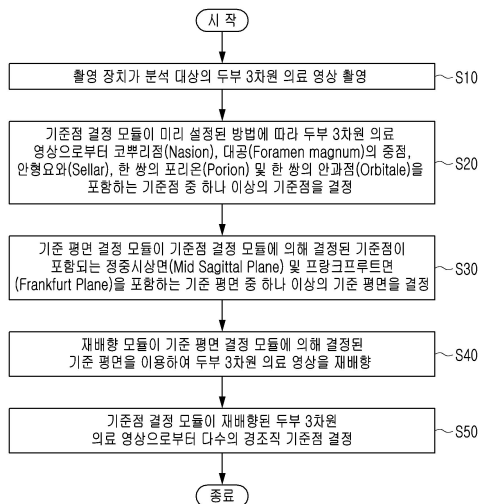
전체 청구항 수 : 총 16 항

(54) 발명의 명칭 3차원 세팔로메트리를 위한 기준점 결정 방법 및 시스템

(57) 요약

기준점 결정 방법을 제공한다. 본 발명의 실시예에 따른 기준점 결정 방법은 (a) 기준점 결정 모듈(210)이 두부 3차원 의료 영상에 대해 미리 설정된 방법에 따라 코뿌리점(Nasion), 대후두공(Foramen magnum)의 중점, 안형요와(Sellar), 한 쌍의 포리온(Porion) 및 한 쌍의 안과점(Orbitale)을 포함하는 기준점 중 하나 이상의 기준점을 결정하는 단계 및 (b) 기준 평면 결정 모듈(220)이 상기 기준점 결정 모듈(210)에 의해 결정된 기준점이 포함되는 정중시상면(Mid Sagittal Plane, MSP) 및 프랑크프루트면(Frankfurt Plane, FHP)을 포함하는 기준 평면 중 하나 이상의 기준 평면을 결정하는 단계를 포함할 수 있다.

대표도 - 도3



(52) CPC특허분류

A61B 6/032 (2013.01)
A61B 6/14 (2013.01)
A61B 6/501 (2013.01)
A61B 6/5223 (2013.01)
A61C 7/002 (2013.01)
G06T 7/0014 (2013.01)
G06T 7/593 (2017.01)
G06T 2207/30008 (2013.01)
G06T 2207/30016 (2013.01)

이 발명을 지원한 국가연구개발사업

과제고유번호	2019019621
부처명	과학기술정보통신부
과제관리(전문)기관명	한국연구재단
연구사업명	기본연구지원사업(1~5년)
연구과제명	콘빔 CT에서 진단 정확성 제고를 위한 치아 인식 딥러닝 알고리즘 개발
기 여 율	3/5
과제수행기관명	양산캠퍼스 산학협력본부
연구기간	2019.03.01 ~ 2020.02.29

이 발명을 지원한 국가연구개발사업

과제고유번호	2018R1C1B6000989
부처명	과학기술정보통신부
과제관리(전문)기관명	한국연구재단
연구사업명	이공분야기초연구사업
연구과제명	썬비터 이온을 이용한 치과생체재료의 단백질 부착 및 바이오필름 생성 억제 연구
기 여 율	2/5
과제수행기관명	연세대학교
연구기간	2020.03.01 ~ 2021.02.28

명세서

청구범위

청구항 1

(a) 기준점 결정 모듈(210)이 두부 3차원 의료 영상에 대해 미리 설정된 방법에 따라 코뿌리점(Nasion), 대후두공(Foramen magnum)의 중점, 안형요와(Sellar), 한 쌍의 포리온(Porion) 및 한 쌍의 안과점(Orbitale)을 포함하는 기준점 중 하나 이상의 기준점을 결정하는 단계; 및

(b) 기준 평면 결정 모듈(220)이 상기 기준점 결정 모듈(210)에 의해 결정된 기준점이 포함되는 정중시상면(Mid Sagittal Plane, MSP) 및 프랑크프루트면(Frankfurt Plane, FHP)을 포함하는 기준 평면 중 하나 이상의 기준 평면을 결정하는 단계;를 포함하는,

방법.

청구항 2

제1항에 있어서,

상기 (a) 단계에서 상기 코뿌리점을 결정하는 단계는,

(a11) 표면 이미지 추출 모듈(231)이 상기 두부 3차원 의료 영상으로부터 두개골(skull)의 외측 표면에 해당하는 이미지를 추출하는 단계;

(a12) 중간축 설정 모듈(232)이 상기 (a11) 단계에서 추출된 이미지의 중간축(medial axis)들을 설정하는 단계; 및

(a13) 제1 기준점 결정 모듈(211)이 미리 설정된 영역 내에 포함되며, 상기 (a12) 단계에서 설정된 중간축들 중 횡으로 연장되는 중간축과 종으로 연장되는 중간축의 교점을 상기 코뿌리점으로 결정하는 단계;를 포함하는,

방법.

청구항 3

제2항에 있어서,

상기 (a12) 단계 및 상기 (a13) 단계는,

상기 두부 3차원 의료 영상의 정면 이미지, 측면 이미지 및 평면 이미지에 대해 각각 수행되는 단계인,

방법.

청구항 4

제1항에 있어서,

상기 (a) 단계에서 상기 대후두공의 중점을 결정하는 단계는,

(a21) 제1 외곽선 설정 모듈(233)이 상기 두부 3차원 의료 영상에 포함된 두개골 이미지의 가장자리에 제1 외곽선을 설정하는 단계;

(a22) 제2 외곽선 설정 모듈(234)이 데이터베이스(250)에 저장된 상기 대후두공의 해부학적 정보를 이용하여, 미리 설정된 방법에 따라 상기 제1 외곽선 내측에 제2 외곽선을 설정하는 단계;

(a23) 이미지 차감 모듈(235)이 상기 제1 외곽선 내측의 이미지로부터 상기 제2 외곽선 내측의 이미지를 차감하

여 차감 이미지를 생성하는 단계; 및

(a24) 제2 기준점 결정 모듈(212)이 상기 데이터베이스(250)에 저장된 상기 대후두공의 해부학적 정보를 이용하여 상기 (a23) 단계에서 생성된 상기 차감 이미지에 포함된 다수의 구멍 중 대후두공에 상응하는 위치의 구멍의 중점을 상기 대후두공의 중점으로 결정하는 단계;를 포함하는,

방법.

청구항 5

제1항에 있어서,

상기 (a) 단계에서 상기 안형요와를 결정하는 단계는,

(a31) 영역 설정 모듈(236)이 데이터베이스(250)에 저장된 상기 안형요와의 해부학적 정보를 이용하여 안형요와를 포함하는 영역을 설정하는 단계;

(a32) 이진화 모듈(237)이 상기 (a31) 단계에서 설정된 영역에 해당하는 이미지의 이진화를 수행하여 제1 이진화 이미지를 생성하는 단계;

(a33) 상기 영역 설정 모듈(236)이 상기 (a32) 단계에서 생성된 상기 제1 이진화 이미지 중 구멍에 해당하는 영역 중 악골 이미지의 외곽선의 곡률이 미리 설정된 곡률 이상인 악골 이미지와 접하는 영역인 안형요와 후보 영역을 설정하는 단계;

(a34) 이미지 확장 모듈(238)이 상기 악골 이미지를 횡방향으로 확장시켜 확장 이미지를 생성하는 단계;

(a35) 이미지 차감 모듈(235)이 상기 (a33) 단계에서 설정된 상기 안형요와 후보 영역의 이미지으로부터 상기 (a34) 단계에서 생성된 상기 확장 이미지를 차감하여 차감 이미지를 생성하는 단계; 및

(a36) 제3 기준점 결정 모듈(213)이 상기 (a35) 단계에서 생성된 상기 차감 이미지의 중점을 상기 안형요와로 결정하는 단계;를 포함하는,

방법.

청구항 6

제1항에 있어서,

상기 (a) 단계에서 상기 포리온을 결정하는 단계는,

(a41) 이진화 모듈(237)이 상기 두부 3차원 의료 영상의 볼륨 렌더링(volume rendering) 이미지의 이진화를 수행하여 제2 이진화 이미지를 생성하는 단계; 및

(a42) 제4 기준점 설정 모듈(214)이 데이터베이스(250)에 저장된 상기 포리온의 해부학적 정보를 이용하여 상기 (a41) 단계에서 생성된 상기 제2 이진화 이미지에서 포리온에 상응하는 위치의 구멍을 상기 포리온으로 결정하는 단계;를 포함하는,

방법.

청구항 7

제6항에 있어서,

상기 (a42) 단계 이후,

(a43) 상기 이진화 모듈(237)이 상기 두부 3차원 의료 영상의 후면 이미지의 이진화를 수행하여 제3 이진화 이미지를 생성하는 단계;

(a44) 3차원 이미지 생성 모듈(239)이 상기 두부 3차원 의료 영상을 이용하여 상기 (a42) 단계에서 결정된 상기

포리온의 위치에 상응하는 위치에 대한 3차원 이미지를 생성하는 단계;

(a45) 제1 외곽선 설정 모듈(233)이 상기 (a43) 단계에서 생성된 상기 제3 이진화 이미지의 외곽선에 해당하는 제1 외곽선을 설정하는 단계;

(a46) 제2 외곽선 설정 모듈(234)이 상기 데이터베이스(250)에 저장된 상기 포리온의 해부학적 정보를 이용하여, 미리 설정된 방법에 따라 상기 제1 외곽선 내측에 제2 외곽선을 설정하는 단계;

(a47) 이미지 차감 모듈(235)이 상기 (a44) 단계에서 생성된 상기 3차원 이미지를 이용하여 상기 제1 외곽선 내측의 이미지로부터 상기 제2 외곽선 내측의 이미지를 차감하여 차감 이미지를 생성하는 단계; 및

(a48) 상기 제4 기준점 설정 모듈(214)이 상기 포리온의 해부학적 정보를 이용하여 상기 (a47) 단계에서 생성된 상기 차감 이미지에 포함된 다수의 구멍 중 포리온에 상응하는 위치의 구멍을 상기 포리온으로 결정하는 단계; 를 포함하는,

방법.

청구항 8

제1항에 있어서,

상기 (a) 단계에서 상기 안과점을 결정하는 단계는,

(a51) 제1 외곽선 설정 모듈(233)이 상기 두부 3차원 의료 영상으로부터 두개골의 외곽선에 해당하는 제1 외곽선을 설정하는 단계;

(a52) 제2 외곽선 설정 모듈(234)이 데이터베이스(250)에 저장된 상기 안과점의 해부학적 정보를 이용하여, 미리 설정된 방법에 따라 상기 제1 외곽선 내측에 제2 외곽선을 설정하는 단계;

(a53) 이미지 차감 모듈(235)이 상기 제1 외곽선 내측의 이미지로부터 상기 제2 외곽선 내측의 이미지를 차감하여 차감 이미지를 생성하는 단계; 및

(a54) 제5 기준점 설정 모듈(215)이 상기 데이터베이스(250)에 저장된 상기 안과점의 해부학적 정보를 이용하여 상기 (a53) 단계에서 생성된 상기 차감 이미지에 포함된 다수의 구멍 중 안과점에 상응하는 위치의 구멍의 최하점을 상기 안과점으로 결정하는 단계; 를 포함하는,

방법.

청구항 9

제1항에 있어서,

상기 (a) 단계에서 상기 안과점과 상기 포리온을 결정하는 단계는,

(a61) 이진화 모듈(237)이 상기 두부 3차원 의료 영상의 볼륨 렌더링 이미지의 이진화를 수행하여 이진화 이미지를 생성하는 단계;

(a62) 데이터베이스(250)에 저장된 상기 안과점과 상기 포리온의 해부학적 정보를 이용하여, 생성된 이진화 이미지에서 안와하연과 골성 외이도 상의 점이 각각 안과점과 포리온의 2차원 상에서의 좌표로 결정되는 단계; 및

(a63) 상기 이진화 이미지를 3차원 이진화 이미지로 투영함으로써 상기 안과점과 상기 포리온의 3차원 상에서의 좌표가 결정되는 단계; 를 포함하는,

방법.

청구항 10

제1항에 있어서,

상기 (a) 단계에서 상기 안과점과 상기 포리온을 결정하는 단계는,

(a71) 상기 두부 3차원 의료 영상의 볼륨 렌더링 이미지에 대해 미리 설정된 방법에 따라 안와하연과 골성 외이도의 구조물을 세그멘테이션(segmentation)하는 단계;

(a72) 상기 안와하연과 상기 골성 외이도에 동시에 접하는 접선이 설정되는 단계; 및

(a73) 상기 접선과 상기 안와하연이 접하는 점을 상기 안과점으로 결정하고, 상기 접선과 상기 골성 외이도가 접하는 점을 상기 포리온으로 결정하는 단계;를 포함하는,

방법.

청구항 11

제2항 내지 제10항 중 어느 한 항에 있어서,

상기 (b) 단계는,

(b1) 제1 기준 평면 결정 모듈(221)이 상기 코뿌리점, 상기 안형요와 및 상기 대후두공의 중점을 포함하는 상기 정중시상면을 결정하는 단계; 및

(b2) 제2 기준 평면 결정 모듈(222)이 상기 한 쌍의 포리온 및 상기 한 쌍의 안과점 중 3개를 포함하거나, 상기 한 쌍의 포리온 및 상기 한 쌍의 안과 점의 중점을 포함하거나, 상기 한 쌍의 포리온의 중점 및 상기 한 쌍의 안과점을 포함하는, 상기 프랑크푸르트면을 결정하는 단계;를 포함하는,

방법.

청구항 12

제11항에 있어서,

(c) 재배향 모듈(240)이 상기 정중시상면 및 상기 프랑크푸르트면에 기초하여 상기 두부 3차원 의료 영상을 재배향하는 단계; 및

(d) 상기 기준점 결정 모듈(210)이 데이터베이스(250)에 저장된 다수의 경조직 기준점에 대한 해부학적 정보를 이용하여 상기 (c) 단계에서 재배향된 상기 두부 3차원 의료 영상으로부터 하나 이상의 경조직 기준점을 결정하는 단계;를 더 포함하는,

방법.

청구항 13

제12항에 따른 방법을 수행하기 위한,

장치.

청구항 14

제12항에 따른 방법을 수행하기 위한 시스템으로서,

상기 두부 3차원 의료 영상을 촬영하기 위한 촬영 장치(100); 및

상기 촬영 장치(100)로부터 획득한 상기 두부 3차원 의료 영상으로부터 상기 코뿌리점, 상기 대후두공의 중점, 상기 안형요와, 상기 한 쌍의 포리온 및 상기 한 쌍의 안과점을 포함하는 기준점 중 하나 이상의 기준점을 결정하고, 결정된 하나 이상의 기준점을 이용하여 상기 정중시상면 및 상기 프랑크푸르트면을 포함하는 기준 평면 중 하나 이상의 기준 평면을 결정하는, 영상 처리 장치(200);를 포함하는,

시스템.

청구항 15

제12항에 따른 방법을 실행하도록 컴퓨터 판독 가능한 기록매체에 저장된,
프로그램.

청구항 16

제12항에 따른 방법을 실행하기 위한 컴퓨터 프로그램이 기록된,
컴퓨터 판독 가능한 기록매체.

발명의 설명

기술 분야

[0001] 본 발명은 3차원 세팔로메트리를 위한 기준점 결정 방법 및 시스템에 관한 것이다.

배경 기술

[0003] 세팔로메트리(Cephalometry), 즉 두부 계측은 치아와 뼈의 관계를 분석하는 방법으로, 치과 의사, 교정 의사 그리고 구강과 상악 안면 외과의들에게 자주 사용된다.

[0004] 두부 계측 분석을 위해, 두부 계측 방사선 사진 위에 추적선을 그려야 하며 이것이 두부 계측 트레이싱(cephalometric tracing)이다. 이 때, 추적선은 랜드마크(landmark), 두개골(Skull)에서 임상학적인 의미가 있는 특정 기준점을 기준으로 하여 그려진다. 특정 기준점들은 선분으로 연결되어 분석을 위한 축(axis)이나 벡터, 그리고 평면들을 구성하게 된다.

[0005] 두부 계측 분석은 상기한 바와 같이 특정 기준점들을 연결하는 선분, 특정 기준점을 포함하는 평면들간의 위치나 관계에 기초하여, 환자의 임상적 상태를 분석하고 그 수치를 계산하여 미래의 교정 계획을 세우게 된다.

[0006] 최근에는, 3차원 교정술을 수행하기 위해 3차원 두부 계측 분석을 사용하며, 기존의 2차원 두부 계측에 비하여 다양하고 입체적인 정보를 얻을 수 있다는 장점이 있다. 3차원 두부 계측 분석은 3차원 영상을 사용하여 치아와 뼈의 관계를 분석함으로써, 2차원 영상의 왜곡문제에서 자유롭고, 입체적인 영상을 통한 매복치의 위치 파악 문제가 쉬우며, 석고 모델없이 가상으로 교합상태를 확인할 수도 있다.

[0007] 한편, 3차원 영상을 획득하기 위해 의료 영상 촬영 장치에 대면하는 환자들은 촬영 자세가 일정하지 않으며, 이에 따라 촬영 영상 역시 각도와 비틀림 정도가 상이하다.

[0008] 각각의 촬영 영상마다 다른 각도, 비틀림 정도를 보정하기 위해 촬영 영상을 재배향(reorientation)하는 과정이 필수적으로 수반되어 왔으나, 재배향 역시 그 기준이 명확하지 않고, 두개골이 비대칭이거나 비틀린 환자에 대해서는 재배향의 결과로 오히려 설정된 기준점과 실제 기준점 사이의 오차가 더욱 크게 벌어지는 문제점도 초래될 수 있다.

[0009] 관련 종래 기술은 다음과 같다.

[0010] 한국등록특허 제10-2044237호는 3차원 기준점 검출 방법 및 장치에 관한 것으로, 3차원 영상에서 2차원으로 투영된 음영 영상에서 특정 부분을 분할하고, 분할된 2차원 영상을 기계 학습부를 통하여 3차원 기준점에 매칭하여 3차원 영상에서 기준점을 검출하는 내용을 제시하나, 분할된 2차원 영상의 재배향 과정이 필수적으로 수반되어야 기계 학습부를 통한 3차원 기준점 설정이 가능하다.

[0011] 한국등록특허 제10-1898887호는 3차원 두부 계측 분석을 위한 3차원 기준점 제안 시스템 및 방법에 관한 것으로, 입력 영상과 지식기반 레퍼런스 데이터베이스에 구비된 영상을 매칭하여 입력 영상에 기준점을 설정하는 내용을 제시하나, 입력 영상과 데이터베이스에 구비된 영상을 매칭시키기 이전 입력 영상의 재배향 과정이

필수적으로 수반되어야 정확한 매칭이 가능하다.

- [0012] 한국등록특허 제10-1062196호는 세팔로-광학사진 합성영상 획득장치에 관한 것으로, 측면 세팔로 영상의 두부계측점들과, 두부계측점들을 서로 선분으로 연결한 입체도형을 하나의 3차원 공간에 표시한 3차원 세팔로 영상을 생성하는 내용을 제시하나, 기준점들을 자동으로 설정하는 것과는 무관하다.

선행기술문헌

특허문헌

- [0014] (특허문헌 0001) 한국등록특허문헌 제10-2044237호(2019.11.13)
(특허문헌 0002) 한국등록특허문헌 제10-1898887호(2018.11.02)
(특허문헌 0003) 한국등록특허문헌 제10-1062196호(2011.09.05)

발명의 내용

해결하려는 과제

- [0015] 본 발명은 상기와 같은 문제점을 해결하기 위하여 안출된 것이다.
- [0016] 구체적으로, 3차원 의료 영상의 재배향 없이 경조직 기준점들을 높은 정확도로 예측할 수 있으며, 예측된 경조직 기준점들을 이용하여 기준 평면을 결정하고, 결정된 기준 평면에 따라 다수의 다른 경조직 기준점들을 또한 예측하는 것이 가능한 기준점 결정 방법, 장치 및 시스템을 제공하는 것을 목적으로 한다.
- [0017] 또한, 본 발명은 상기한 기준점 결정 방법을 실행하도록 컴퓨터 판독 가능한 기록매체에 저장된, 프로그램을 제공하는 것을 목적으로 한다.
- [0018] 또한, 본 발명은 상기한 기준점 결정 방법을 실행하기 위한 컴퓨터 프로그램이 기록된, 컴퓨터 판독 가능한 기록매체를 제공하는 것을 목적으로 한다.

과제의 해결 수단

- [0020] 상기와 같은 과제를 해결하기 위한 본 발명의 일 실시예는, (a) 기준점 결정 모듈(210)이 두부 3차원 의료 영상에 대해 미리 설정된 방법에 따라 코뿌리점(Nasion), 대후두공(Foramen magnum)의 중점, 안형요와(Sellar), 한쌍의 포리온(Porion) 및 한 쌍의 안과점(Orbitale)을 포함하는 기준점 중 하나 이상의 기준점을 결정하는 단계 및 (b) 기준 평면 결정 모듈(220)이 상기 기준점 결정 모듈(210)에 의해 결정된 기준점이 포함되는 정중시상면(Mid Sagittal Plane, MSP) 및 프랑크프루트면(Frankfurt Plane, FHP)을 포함하는 기준 평면 중 하나 이상의 기준 평면을 결정하는 단계를 포함하는, 방법을 제공한다.
- [0021] 일 실시예에 있어서, 상기 (a) 단계에서 상기 코뿌리점을 결정하는 단계는, (a11) 표면 이미지 추출 모듈(231)이 상기 두부 3차원 의료 영상으로부터 두개골(skull)의 외측 표면에 해당하는 이미지를 추출하는 단계, (a12) 중간축 설정 모듈(232)이 상기 (a11) 단계에서 추출된 이미지의 중간축(medial axis)들을 설정하는 단계 및 (a13) 제1 기준점 결정 모듈(211)이 미리 설정된 영역 내에 포함되며, 상기 (a12) 단계에서 설정된 중간축들 중 횡으로 연장되는 중간축과 종으로 연장되는 중간축의 교점을 상기 코뿌리점으로 결정하는 단계를 포함할 수 있다.
- [0022] 일 실시예에 있어서, 상기 (a12) 단계 및 상기 (a13) 단계는, 상기 두부 3차원 의료 영상의 정면 이미지, 측면 이미지 및 평면 이미지에 대해 각각 수행되는 단계일 수 있다.
- [0023] 일 실시예에 있어서, 상기 (a) 단계에서 상기 대후두공의 중점을 결정하는 단계는, (a21) 제1 외곽선 설정 모듈(233)이 상기 두부 3차원 의료 영상에 포함된 두개골 이미지의 가장자리에 제1 외곽선을 설정하는 단계, (a22) 제2 외곽선 설정 모듈(234)이 데이터베이스(250)에 저장된 상기 대후두공의 해부학적 정보를 이용하여, 미리 설정된 방법에 따라 상기 제1 외곽선 내측에 제2 외곽선을 설정하는 단계, (a23) 이미지 차감 모듈(235)이 상기

제1 외곽선 내측의 이미지로부터 상기 제2 외곽선 내측의 이미지를 차감하여 차감 이미지를 생성하는 단계 및 (a24) 제2 기준점 결정 모듈(212)이 상기 데이터베이스(250)에 저장된 상기 대후두공의 해부학적 정보를 이용하여 상기 (a23) 단계에서 생성된 상기 차감 이미지에 포함된 다수의 구멍 중 대후두공에 상응하는 위치의 구멍의 중점을 상기 대후두공의 중점으로 결정하는 단계를 포함할 수 있다.

[0024] 일 실시예에 있어서, 상기 (a) 단계에서 상기 안형요와를 결정하는 단계는, (a31) 영역 설정 모듈(236)이 데이터베이스(250)에 저장된 상기 안형요와의 해부학적 정보를 이용하여 안형요와를 포함하는 영역을 설정하는 단계, (a32) 이진화 모듈(237)이 상기 (a31) 단계에서 설정된 영역에 해당하는 이미지의 이진화를 수행하여 제1 이진화 이미지를 생성하는 단계, (a33) 상기 영역 설정 모듈(236)이 상기 (a32) 단계에서 생성된 상기 제1 이진화 이미지 중 구멍에 해당하는 영역 중 악골 이미지의 외곽선의 곡률이 미리 설정된 곡률 이상인 악골 이미지와 접하는 영역인 안형요와 후보 영역을 설정하는 단계, (a34) 이미지 확장 모듈(238)이 상기 악골 이미지를 횡방향으로 확장시켜 확장 이미지를 생성하는 단계, (a35) 이미지 차감 모듈(235)이 상기 (a33) 단계에서 설정된 상기 안형요와 후보 영역의 이미지로부터 상기 (a34) 단계에서 생성된 상기 확장 이미지를 차감하여 차감 이미지를 생성하는 단계 및 (a36) 제3 기준점 결정 모듈(213)이 상기 (a35) 단계에서 생성된 상기 차감 이미지의 중점을 상기 안형요와로 결정하는 단계를 포함할 수 있다.

[0025] 일 실시예에 있어서, 상기 (a) 단계에서 상기 포리온을 결정하는 단계는, (a41) 이진화 모듈(237)이 상기 두부 3차원 의료 영상의 볼륨 렌더링(volume rendering) 이미지의 이진화를 수행하여 제2 이진화 이미지를 생성하는 단계 및 (a42) 제4 기준점 설정 모듈(214)이 데이터베이스(250)에 저장된 상기 포리온의 해부학적 정보를 이용하여 상기 (a41) 단계에서 생성된 상기 제2 이진화 이미지에서 포리온에 상응하는 위치의 구멍을 상기 포리온으로 결정하는 단계를 포함할 수 있다.

[0026] 일 실시예에 있어서, 상기 (a42) 단계 이후, (a43) 상기 이진화 모듈(237)이 상기 두부 3차원 의료 영상의 후면 이미지의 이진화를 수행하여 제3 이진화 이미지를 생성하는 단계, (a44) 3차원 이미지 생성 모듈(239)이 상기 두부 3차원 의료 영상을 이용하여 상기 (a42) 단계에서 결정된 상기 포리온의 위치에 상응하는 위치에 대한 3차원 이미지를 생성하는 단계, (a45) 제1 외곽선 설정 모듈(233)이 상기 (a43) 단계에서 생성된 상기 제3 이진화 이미지의 외곽선에 해당하는 제1 외곽선을 설정하는 단계, (a46) 제2 외곽선 설정 모듈(234)이 상기 데이터베이스(250)에 저장된 상기 포리온의 해부학적 정보를 이용하여, 미리 설정된 방법에 따라 상기 제1 외곽선 내측에 제2 외곽선을 설정하는 단계, (a47) 이미지 차감 모듈(235)이 상기 (a44) 단계에서 생성된 상기 3차원 이미지를 이용하여 상기 제1 외곽선 내측의 이미지로부터 상기 제2 외곽선 내측의 이미지를 차감하여 차감 이미지를 생성하는 단계 및 (a48) 상기 제4 기준점 설정 모듈(214)이 상기 포리온의 해부학적 정보를 이용하여 상기 (a47) 단계에서 생성된 상기 차감 이미지에 포함된 다수의 구멍 중 포리온에 상응하는 위치의 구멍을 상기 포리온으로 결정하는 단계를 포함할 수 있다.

[0027] 일 실시예에 있어서, 상기 (a) 단계에서 상기 안과점을 결정하는 단계는, (a51) 제1 외곽선 설정 모듈(233)이 상기 두부 3차원 의료 영상으로부터 두개골의 외곽선에 해당하는 제1 외곽선을 설정하는 단계, (a52) 제2 외곽선 설정 모듈(234)이 데이터베이스(250)에 저장된 상기 안과점의 해부학적 정보를 이용하여, 미리 설정된 방법에 따라 상기 제1 외곽선 내측에 제2 외곽선을 설정하는 단계, (a53) 이미지 차감 모듈(235)이 상기 제1 외곽선 내측의 이미지로부터 상기 제2 외곽선 내측의 이미지를 차감하여 차감 이미지를 생성하는 단계 및 (a54) 제5 기준점 설정 모듈(215)이 상기 데이터베이스(250)에 저장된 상기 안과점의 해부학적 정보를 이용하여 상기 (a53) 단계에서 생성된 상기 차감 이미지에 포함된 다수의 구멍 중 안과점에 상응하는 위치의 구멍의 최하점을 상기 안과점으로 결정하는 단계를 포함할 수 있다.

[0028] 일 실시예에 있어서, 상기 (a) 단계에서 상기 안과점과 상기 포리온을 결정하는 단계는, (a61) 이진화 모듈(237)이 상기 두부 3차원 의료 영상의 볼륨 렌더링 이미지의 이진화를 수행하여 이진화 이미지를 생성하는 단계, (a62) 데이터베이스(250)에 저장된 상기 안과점과 상기 포리온의 해부학적 정보를 이용하여, 생성된 이진화 이미지에서 안와하연과 골성 외이도 상의 점이 각각 안과점과 포리온의 2차원 상에서의 좌표로 결정되는 단계 및 (a63) 상기 이진화 이미지를 3차원 이진화 이미지로 투영함으로써 상기 안과점과 상기 포리온의 3차원 상에서의 좌표가 결정되는 단계를 포함할 수 있다.

[0029] 일 실시예에 있어서, 상기 (a) 단계에서 상기 안과점과 상기 포리온을 결정하는 단계는, (a71) 상기 두부 3차원 의료 영상의 볼륨 렌더링 이미지에 대해 미리 설정된 방법에 따라 안와하연과 골성 외이도의 구조물을 세그멘테이션(segmentation)하는 단계, (a72) 상기 안와하연과 상기 골성 외이도에 동시에 접하는 접선이 설정되는 단계 및 (a73) 상기 접선과 상기 안와하연이 접하는 점을 상기 안과점으로 결정하고, 상기 접선과 상기 골성 외이도

가 접하는 점을 상기 포리온으로 결정하는 단계를 포함할 수 있다.

- [0030] 일 실시예에 있어서, 상기 (b) 단계는, (b1) 제1 기준 평면 결정 모듈(221)이 상기 코뿌리점, 상기 안형요와 및 상기 대후두공의 중점을 포함하는 상기 정중시상면을 결정하는 단계 및 (b2) 제2 기준 평면 결정 모듈(222)이 상기 한 쌍의 포리온 및 상기 한 쌍의 안과점 중 3개를 포함하거나, 상기 한 쌍의 포리온 및 상기 한 쌍의 안과점의 중점을 포함하거나, 상기 한 쌍의 포리온의 중점 및 상기 한 쌍의 안과점을 포함하는, 상기 프랑크프루트면을 결정하는 단계를 포함할 수 있다.
- [0031] 일 실시예에 있어서, (c) 재배향 모듈(240)이 상기 정중시상면 및 상기 프랑크프루트면에 기초하여 상기 두부 3차원 의료 영상을 재배향하는 단계 및 (d) 상기 기준점 결정 모듈(210)이 데이터베이스(250)에 저장된 다수의 경조직 기준점에 대한 해부학적 정보를 이용하여 상기 (c) 단계에서 재배향된 상기 두부 3차원 의료 영상으로부터 하나 이상의 경조직 기준점을 결정하는 단계를 더 포함할 수 있다.
- [0032] 또한, 본 발명은 상기한 방법을 수행하기 위한, 장치를 제공한다.
- [0033] 또한, 본 발명은 상기한 방법을 수행하기 위한 시스템으로서, 상기 두부 3차원 의료 영상을 촬영하기 위한 촬영 장치(100) 및 상기 촬영 장치(100)로부터 획득한 상기 두부 3차원 의료 영상으로부터 상기 코뿌리점, 상기 대후두공의 중점, 상기 안형요와, 상기 한 쌍의 포리온 및 상기 한 쌍의 안과점을 포함하는 기준점 중 하나 이상의 기준점을 결정하고, 결정된 하나 이상의 기준점을 이용하여 상기 정중시상면 및 상기 프랑크프루트면을 포함하는 기준 평면 중 하나 이상의 기준 평면을 결정하는, 영상 처리 장치(200)를 포함하는, 시스템을 제공한다.
- [0034] 또한, 본 발명은 상기한 방법을 실행하도록 컴퓨터 판독 가능한 기록매체에 저장된, 프로그램을 제공한다.
- [0035] 또한, 본 발명은 상기한 방법을 실행하기 위한 컴퓨터 프로그램이 기록된, 컴퓨터 판독 가능한 기록매체를 제공한다.

발명의 효과

- [0037] 상기한 본 발명에 따르면 다음과 같은 효과가 달성된다.
- [0038] 첫째, 3차원 의료 영상의 재배향 없이, 다수의 경조직 기준점을 높은 정확도로 예측하는 것이 가능하다.
- [0039] 둘째, 예측된 경조직 기준점이 포함된 기준 평면을 결정할 수 있으며, 기준 평면을 이용하여 3차원 의료 영상의 재배향 후, 경조직 기준점들의 해부학적 정보에 기초하여 다른 다수의 경조직 기준점을 높은 정확도로 예측하는 것이 가능하다.
- [0040] 셋째, 영상 촬영 장치에 대면하는 환자들의 촬영 자세가 일정하지 않거나, 두개골 자체가 비대칭이거나 비틀린 환자 불문 경조직 기준점을 예측할 수 있어, 정확한 3차원 두부 계측 분석이 가능하다.
- [0041] 넷째, 예측된 경조직 기준점들은 데이터베이스에 다시 저장되어 데이터가 풍부해지고, 이들을 기계학습 모델의 학습 데이터로 사용함으로써 인공지능에 의한 경조직 기준점 예측도 가능하다.

도면의 간단한 설명

- [0043] 도 1은 본 발명의 실시예에 따른 기준점 결정 시스템을 설명하기 위한 개략적인 블록도이다.
- 도 2는 도 1의 기준점 결정 시스템을 보다 구체적으로 설명하기 위한 블록도이다.
- 도 3은 본 발명의 실시예에 따른 기준점 결정 방법을 설명하기 위한 순서도이다.
- 도 4는 본 발명의 실시예에 따른 기준점 결정 방법 중 코뿌리점을 결정하는 방법을 설명하기 위한 도면이다.
- 도 5는 본 발명의 실시예에 따른 기준점 결정 방법 중 대후두공의 중점을 결정하는 방법을 설명하기 위한 도면이다.
- 도 6은 본 발명의 실시예에 따른 기준점 결정 방법 중 안형요와를 결정하는 방법을 설명하기 위한 도면이다.
- 도 7은 본 발명의 실시예에 따른 기준점 결정 방법 중 포리온을 결정하는 방법을 설명하기 위한 도면이다.

도 8은 본 발명의 실시예에 따른 기준점 결정 방법 중 포리온을 결정하는 다른 방법을 설명하기 위한 도면이다.

도 9는 본 발명의 실시예에 따른 기준점 결정 방법 중 안과점을 결정하는 방법을 설명하기 위한 도면이다.

도 10은 본 발명의 실시예에 따른 기준점 결정 방법 중 안과점과 포리온을 결정하는 방법을 설명하기 위한 도면이다.

도 11은 정중시상면과 프랑크프루트면을 설명하기 위한 도면이다.

발명을 실시하기 위한 구체적인 내용

- [0045] 몇몇 경우, 본 발명의 개념이 모호해지는 것을 피하기 위하여 공지의 구조 및 장치는 생략되거나, 각 구조 및 장치의 핵심기능을 중심으로 한 블록도 형식으로 도시될 수 있다.
- [0046] 명세서 전체에서, 어떤 부분이 어떤 구성요소를 "포함(comprising 또는 including)"한다고 할 때, 이는 특별히 반대되는 기재가 없는 한 다른 구성요소를 제외하는 것이 아니라 다른 구성요소를 더 포함할 수 있는 것을 의미한다. 또한, 명세서에 기재된 "...부", "...기", "모듈" 등의 용어는 적어도 하나의 기능이나 동작을 처리하는 단위를 의미하며, 이는 하드웨어나 소프트웨어 또는 하드웨어 및 소프트웨어의 결합으로 구현될 수 있다. 또한, "일(a 또는 an)", "하나(one)", "그(the)" 및 유사 관련어는 본 발명을 기술하는 문맥에 있어서(특히, 이하의 청구항의 문맥에서) 본 명세서에 달리 지시되거나 문맥에 의해 분명하게 반박되지 않는 한, 단수 및 복수 모두를 포함하는 의미로 사용될 수 있다.
- [0047] 본 발명의 실시예들을 설명함에 있어서 공지 기능 또는 구성에 대한 구체적인 설명이 본 발명의 요지를 불필요하게 흐릴 수 있다고 판단되는 경우에는 그 상세한 설명을 생략할 것이다. 그리고 후술되는 용어들은 본 발명의 실시예에서의 기능을 고려하여 정의된 용어들로서 이는 사용자, 운용자의 의도 또는 관례 등에 따라 달라질 수 있다. 그러므로 그 정의는 본 명세서 전반에 걸친 내용을 토대로 내려져야 할 것이다.
- [0048] 이하, 첨부된 도면을 참조하여 본 발명을 상세히 설명한다.
- [0050] 이하에서, 용어 "두부(head)"는 경추의 상부에 위치하는 해부학적 조직을 의미한다.
- [0051] 이하에서, 용어 "해부학적 정보"는 생물체 내부의 조직, 뼈 등의 형태와 구조에 대한 정보로서, 여기에는 조직 및 뼈의 생물체 내의 위치, 두께, 깊이, 길이, 성분 등의 정보가 포함될 수 있는 개념이다.
- [0052] 이하에서, 용어 "이진화"는 다양한 명도, 색으로 이루어진 이미지가 2가지, 일 예로 흑색과 백색의 2가지 색으로 표현될 수 있도록 이미지 처리하는 것을 의미한다.
- [0053] 이하에서, 용어 "3차원 의료 영상"은 X-ray, 초음파, CT, CBCT, MRI, PET 등 피검사체의 3차원 영상을 획득할 수 있는 촬영 장치를 이용하여 획득되는 의료 영상을 의미한다.
- [0054] 이하에서, 용어 "볼륨 렌더링 이미지"는 연조직의 깊이(depth)를 파악할 수 있는 이미지로서, MIP, meanMIP, minIP, surface rendering 이미지를 포함하는 개념이다.
- [0055] 이하에서, 용어 "코뿌리점(Nasion)"은 코뼈와 앞머리뼈 사이의 봉합선과 비간 봉합선과의 교점을 의미한다.
- [0056] 이하에서, 용어 "대후두공(Foramen Magnum)"은 두개강과 척추관을 잇는 구멍으로서, 후두골 저부, 양외측부, 후두린 사이에 있으며 장축의 앞뒤로 향하는 둥근 알 모양의 큰 구멍을 의미하며, 연수하부, 추골동맥 및 정맥층이 지나는 구멍을 의미한다.
- [0057] 이하에서, 용어 "안형요와(Sellar)"는 뇌하수체가 위치하는 두개골에서의 안장 모양의 움푹 파인 부위를 의미한다.
- [0058] 이하에서, 용어 "포리온(Porion)"은 외이도 위 가장자리의 가장 위쪽에 있는 점을 의미한다.
- [0059] 이하에서, 용어 "안과점(Orbitale)"은 안와하연의 최하방점을 의미한다.
- [0060] 이하에서, 용어 "대후두공앞점(Basion)"은 대후두공 전연의 최후 하방점을 의미한다.
- [0061] 이하에서, 용어 "정면"은 두부에서 눈, 코, 입 등이 위치하는 일면을 의미하고, "후면"은 정면에 대향하는 면을

의미하며, "측면"은 정면과 후면 사이에 위치되어 서로가 대향하는 면을 의미한다.

- [0063] 먼저, 도 1을 참조하면, 본 발명의 실시예에 따른 기준점 결정 시스템은 촬영 촬영 장치(100), 영상 처리 장치(200), 입력 장치(300) 및 출력 장치(400)를 포함할 수 있다.
- [0065] 촬영 장치(100)는 기준점 결정 대상에 대한 의료 영상을 촬영하는 부분이다. 3차원 의료 영상을 획득할 수 있는 것이면 어느 것이든 제한되지 않으며, X-ray, CT, CBCT, MRI, PET 등이 적용될 수 있다.
- [0067] 영상 처리 장치(200)는 입력 장치(300)에 입력된 두부 3차원 의료 영상 또는 촬영 장치(100)에 의해 촬영된 두부 3차원 의료 영상에 대해 미리 설정된 방법에 따라 기준점을 결정하고, 결정된 기준점을 포함하는 기준 평면을 결정하는 부분이다. 또한, 결정된 기준 평면을 이용하여 두부 3차원 의료 영상을 재배향시키고, 재배향된 영상으로부터 다수의 기준점을 더 결정할 수도 있다. 이에 대한 자세한 내용은 후술하기로 한다.
- [0069] 입력 장치(300)는 영상 처리 장치(100)에 사용될 명령 또는 데이터를 외부로부터 수신할 수 있다. 입력 장치(300)는 예를 들면, 마이크, 마우스, 키보드, 터치 패널 또는 디지털 펜을 포함할 수 있다.
- [0071] 출력 장치(400)는 외부(일 예로, 사용자)로 정보를 시각적으로 제공할 수 있다. 출력 장치(400)는 예를 들면, 디스플레이, 홀로그램 장치, 또는 프로젝터 및 해당 장치를 제어하기 위한 제어 회로를 포함할 수 있다.
- [0073] 이하에서는, 도 2 및 4 내지 10을 참조하여, 영상 처리 장치(200)에 의한 영상 처리 과정을 구체적으로 설명한다.
- [0075] 도 2를 참조하면, 영상 처리 장치(200)는 기준점 결정 모듈(210), 기준 평면 결정 모듈(220), 이미지 처리 모듈(230) 및 재배향 모듈(240)을 포함할 수 있다.
- [0077] 기준점 결정 모듈(210)은 임의의 두부 3차원 의료 영상에 대해 미리 결정된 방법에 따라 기준점을 결정한다. 보다 구체적으로, 이미지 처리 모듈(230)에 의해 두부 3차원 의료 영상에 대해 이미지 처리한 후, 처리된 이미지로부터 미리 결정된 방법으로 기준점을 결정하게 된다.
- [0079] 도 2를 참조하면, 기준점 결정 모듈(210)은 제1 기준점 결정 모듈(211), 제2 기준점 결정 모듈(212), 제3 기준점 결정 모듈(213), 제4 기준점 결정 모듈(214), 제5 기준점 결정 모듈(215) 및 제6 기준점 결정 모듈(216)을 포함할 수 있다.
- [0080] 여기서, 제1 기준점 결정 모듈(211)은 코뿌리점(Nasion)을 결정하고, 제2 기준점 결정 모듈(212)은 대후두공(Foramen magnum)의 중점을 결정하며, 제3 기준점 결정 모듈(213)은 안형요와(Sellar)를 결정하며, 제4 기준점 결정 모듈(214)은 한 쌍의 포리온(Porion)을 결정하고, 제5 기준점 결정 모듈(215)은 한 쌍의 안과점(Orbital e)을 결정하며, 제6 기준점 결정 모듈(216)은 대후두공앞점(Basion)을 결정한다.
- [0082] 먼저, 도 4를 참조하여, 제1 기준점 결정 모듈(211)에 의해 코뿌리점이 결정되는 과정을 구체적으로 설명한다. 코뿌리점을 결정하기 위해 표면 이미지 추출 모듈(231) 및 중간축 설정 모듈(232)에 의한 이미지 처리가 수행될 수 있다.
- [0083] 먼저, 표면 이미지 추출 모듈(231)은 두부 3차원 의료 영상으로부터 두개골(skull)의 외측 표면에 해당하는 표면 이미지를 추출한다. 추출 과정은 두부 3차원 의료 영상의 복셀(voxel)을 이용하는 방식이 이용될 수 있으며,

이는 널리 알려진 기술이므로 상세한 설명은 생략하기로 한다.

- [0084] 다음, 중간축 설정 모듈(232)이 표면 이미지 추출 모듈(231)에 의해 추출된 추출 이미지에 대해 중간축(medial axis)을 설정한다. 여기서 중간축이란, 오브젝트의 경계에서 둘 이상의 가장 가까운 점을 갖는 모든 점의 집합을 의미하는 것으로, 중간축 설정 모듈(232)에 의해 추출 이미지(도 4a)로부터 다수의 중간축들(도 4b)이 설정되어 표시될 수 있다.
- [0085] 여기서, 중간축 설정 모듈(232)은 두부 3차원 의료 영상의 정면 이미지, 측면 이미지 및 평면 이미지 각각에 대해 중간축을 설정하는 것이 바람직하며, 이를 통해 보다 정확한 코뿌리점을 결정하는 것이 가능하다.
- [0086] 다음, 제1 기준점 결정 모듈(211)은 중간축 설정 모듈(232)에 의해 설정된 다수의 중간축들의 교점을 코뿌리점으로 결정한다.
- [0087] 도 4를 참조하면, 중간축들의 교점은 다수개 존재하는 것을 확인할 수 있다. 다수의 교점들 중에서 코뿌리점의 위치에 상응하는 교점을 결정하기 위해서는, 데이터베이스(250)에 저장되어 있는 코뿌리점의 해부학적 정보를 이용할 수 있다. 즉, 데이터베이스(250)에 저장된 코뿌리점의 위치 등의 해부학적 정보를 이용하여 코뿌리점이 위치할 가능성이 높은 영역을 설정할 수 있으며, 설정된 영역 내에 포함된 교점 중 횡으로 연장되는 중간축과 종으로 연장되는 중간축의 교점을 코뿌리점으로 결정할 수 있다.
- [0088] 기준점이라 함은 3차원 데이터이므로, 일 측면의 이미지에서만 코뿌리점을 결정할 경우, 오차가 발생할 가능성이 높다. 따라서, 본 발명에서는 정면 이미지, 측면 이미지 및 평면 이미지 각각에 대해 중간축을 설정하고, 데이터베이스(250)에 저장된 코뿌리점의 해부학적 정보를 이용하여 코뿌리점이 위치할 가능성이 높은 영역을 설정한 후, 설정된 영역 내에 포함된 교점 중 횡으로 연장되는 중간축과 종으로 연장되는 중간축의 교점을 코뿌리점으로 결정하여 적어도 3개의 이미지에서 교점을 구함으로써, 코뿌리점을 보다 높은 정확도로 결정하는 것이 가능하다.
- [0089] 제1 기준점 결정 모듈(211)에 의해 코뿌리점이 결정되면, 두부 3차원 의료 영상에 코뿌리점에 해당하는 점이 표시될 수 있다(도 4d).
- [0091] 다음, 도 5를 참조하여, 제2 기준점 결정 모듈(212)에 의해 대후두공의 중점이 결정되는 과정을 구체적으로 설명한다. 대후두공의 중점을 결정하기 위해 제1 외곽선 설정 모듈(233), 제2 외곽선 설정 모듈(234) 및 이미지 차감 모듈(235)에 의한 이미지 처리가 수행될 수 있다.
- [0092] 먼저, 제1 외곽선 설정 모듈(233)이 두부 3차원 의료 영상에 포함된 두개골 이미지의 가장자리에 제1 외곽선을 설정한다(도 5a의 파란색 선).
- [0093] 다음, 제2 외곽선 설정 모듈(234)이 제1 외곽선 내측에 제2 외곽선을 설정한다(도 5a의 빨간색 선). 제2 외곽선을 설정하기 위해 데이터베이스(250)에 저장된 대후두공의 해부학적 정보, 즉 대후두공의 위치, 깊이, 길이, 형상 등의 정보를 이용하여, 예를 들어 대후두공의 깊이에 상응하는 거리만큼 제1 외곽선으로부터 이격되도록 제2 외곽선을 설정할 수 있다.
- [0094] 다음, 이미지 차감 모듈(235)이 제1 외곽선 내측의 이미지(두부 3차원 의료 영상)로부터 제2 외곽선 내측의 이미지를 차감하여 차감 이미지를 생성한다. 차감의 결과로 생성되는 차감 이미지는, 제1 외곽선과 제2 외곽선 사이에 위치하는 이미지이다.
- [0095] 다음, 제2 기준점 결정 모듈(212)은 차감 이미지를 이용하여 대후두공의 중점을 결정한다. 두부에는 대후두공을 포함하는 다수의 구멍이 위치하므로, 차감 이미지에도 다수의 구멍이 포함될 수 있다. 따라서, 제2 기준점 결정 모듈(212)은 데이터베이스(250)에 저장된 대후두공의 해부학적 정보를 이용하여 차감 이미지에 포함된 다수의 구멍 중 대후두공에 상응하는 위치의 구멍의 중점(도 4d의 빨간색 점)을 대후두공의 중점으로 결정한다.
- [0096] 제2 기준점 결정 모듈(212)에 의해 대후두공의 중점이 결정되면, 두부 3차원 의료 영상에 대후두공의 중점에 해당하는 점이 표시될 수 있다.
- [0098] 다음, 도 6을 참조하여, 제3 기준점 결정 모듈(213)에 의해 안형요와가 결정되는 과정을 구체적으로 설명한다. 안형요와를 결정하기 위해 이미지 차감 모듈(235), 영역 설정 모듈(236), 이진화 모듈(237) 및 이미지 확장 모

들(238)에 의한 이미지 처리가 수행될 수 있다.

- [0099] 먼저, 영역 설정 모듈(236)이 데이터베이스(250)에 저장된 안형요와의 해부학적 정보를 이용하여 안형요와를 포함하는 영역을 설정한다(도 6a의 검은색 박스 영역). 이 때, 영역 설정 모듈(236)에 의해 설정되는 영역은 안형요와의 영역보다 넓은 것이 바람직할 것이다.
- [0100] 다음, 이진화 모듈(237)이 영역 설정 모듈(236)에 의해 설정된 영역에 해당하는 이미지의 이진화를 수행하여 제1 이진화 이미지를 생성한다. 제1 이진화 이미지에서, 악골에 해당하는 부분은 백색으로 표시될 수 있으며, 구멍에 해당하는 부분은 흑색으로 표시될 수 있다(도 6a 참조).
- [0101] 다음, 영역 설정 모듈(236)이 제1 이진화 이미지에 포함된 구멍에 해당하는 영역(즉, 흑색 영역) 중 악골에 해당하는 영역(즉, 백색 영역)의 외곽선의 곡률이 미리 설정된 곡률 이상인 부분과 접하는 영역을 설정한다(도 6a의 분홍색 영역). 영역 설정 모듈(236)에 의해 설정된 영역을 안형요와 후보 영역이라 칭한다.
- [0102] 다음, 이미지 확장 모듈(238)이 악골에 해당하는 영역(즉, 백색 영역)의 이미지를 횡방향으로 확장시켜 확장 이미지를 생성한다(도 6b의 초록색 영역).
- [0103] 다음, 이미지 차감 모듈(235)이 안형요와 설정 영역(분홍색 영역)의 이미지로부터 확장 이미지를 차감하여 차감 이미지를 생성한다(도 6c).
- [0104] 다음, 제3 기준점 결정 모듈(213)은 차감 이미지의 중점을 안형요와로 결정한다.
- [0105] 제3 기준점 결정 모듈(213)에 의해 안형요와가 결정되면, 두부 3차원 의료 영상에 안형요와에 해당하는 점이 표시될 수 있다(도 6d).
- [0107] 다음, 도 7을 참조하여, 제4 기준점 결정 모듈(214)에 의해 포리온이 결정되는 과정을 구체적으로 설명한다. 포리온을 결정하기 위해 제1 외곽선 설정 모듈(233), 제2 외곽선 설정 모듈(234), 이미지 차감 모듈(235), 이진화 모듈(237) 및 3차원 이미지 생성 모듈(239)에 의해 이미지 처리가 수행될 수 있다.
- [0108] 먼저, 이진화 모듈(237)이 볼륨 렌더링(volume rendering) 이미지(도 7a)에 대해 이진화를 수행하여 제2 이진화 이미지를 생성한다. 제2 이진화 이미지에서, 연조직에 해당하는 부분은 백색으로 표시될 수 있으며, 구멍에 해당하는 부분은 흑색으로 표시될 수 있다(도 7b 참조).
- [0109] 다음, 제4 기준점 설정 모듈(214)이 데이터베이스(250)에 저장된 포리온의 해부학적 정보를 이용하여 제2 이진화 이미지에서 포리온에 상응하는 위치의 구멍을 포리온으로 결정한다(도 7c의 백색 영역). 제4 기준점 설정 모듈(214)에 의해 결정된 포리온의 위치에 해당하는 볼륨 렌더링 이미지가 또한 추출될 수도 있다(도 7d).
- [0110] 두부 3차원 의료 영상에서 포리온은 2개이며, 따라서 상기한 과정은 좌측면 이미지 및 우측면 이미지 각각에 대해 수행되어 한 쌍의 포리온이 결정될 수 있다.
- [0111] 제4 기준점 결정 모듈(214)에 의해 한 쌍의 포리온이 결정되면, 두부 3차원 의료 영상에 포리온에 해당하는 점이 표시될 수 있다(도 7e 및 7f).
- [0113] 다음, 도 8을 참조하여, 본 발명의 다른 실시예에 따라 제4 기준점 결정 모듈(214)에 의해 포리온이 결정되는 과정을 구체적으로 설명한다.
- [0114] 먼저, 이진화 모듈(237)이 두부 3차원 의료 영상의 후면 이미지의 이진화를 수행하여 제3 이진화 이미지를 생성한다. 제3 이진화 이미지에서, 두개골에 해당하는 부분은 백색으로 표시될 수 있으며, 구멍에 해당하는 부분은 흑색으로 표시될 수 있다(도 8a 참조).
- [0115] 다음, 3차원 이미지 생성 모듈(239)이 두부 3차원 의료 영상을 이용하여 볼륨 렌더링 이미지를 이용하여 결정된 포리온의 위치에 상응하는 위치에 대한 3차원 이미지를 생성한다(도 8b 참조).
- [0116] 다음, 제1 외곽선 설정 모듈(233)이 제3 이진화 이미지의 외곽선인 제1 외곽선을 설정한다(도 8c의 파란색 선).
- [0117] 다음, 제2 외곽선 설정 모듈(234)이 제1 외곽선 내측에 제2 외곽선을 설정한다(도 8c의 빨간색 선). 제2 외곽선을 설정하기 위해 데이터베이스(250)에 저장된 포리온의 해부학적 정보, 즉 포리온의 해부학적 길이 등을 이용하여, 예를 들어 포리온의 길이에 상응하는 거리만큼 제1 외곽선으로부터 이격되도록 제2 외곽선을 설정할 수

있다.

- [0118] 다음, 이미지 차감 모듈(235)이 3차원 이미지 생성 모듈(239)에 의해 생성된 3차원 이미지를 이용하여 제1 외곽선 내측의 이미지로부터 제2 외곽선 내측의 이미지를 차감하여 차감 이미지를 생성한다. 차감의 결과로 생성되는 차감 이미지는, 제1 외곽선과 제2 외곽선 사이에 위치하는 이미지이다.
- [0119] 다음, 제4 기준점 설정 모듈(214)이 상기 포리온의 해부학적 정보를 이용하여 차감 이미지에 포함된 다수의 구멍 중 포리온에 상응하는 위치의 구멍을 포리온으로 결정한다(도 8d). 도 8d에서는 우측 포리온만이 도시되나, 좌측 포리온도 마찬가지로 방법으로 결정될 수 있다.
- [0120] 제4 기준점 결정 모듈(214)에 의해 한 쌍의 포리온이 결정되면, 두부 3차원 의료 영상에 포리온에 해당하는 점이 표시될 수 있다(도 8e 및 8f).
- [0122] 다음, 도 9를 참조하여, 제5 기준점 결정 모듈(215)에 의해 안과점이 결정되는 과정을 구체적으로 설명한다.
- [0123] 먼저, 제1 외곽선 설정 모듈(233)이 두부 3차원 의료 영상에서 두개골의 외곽선에 해당하는 제1 외곽선을 설정한다(도 9a의 파란색 선).
- [0124] 다음, 제2 외곽선 설정 모듈(234)이 데이터베이스(250)에 저장된 안과점의 해부학적 정보를 이용하여, 제1 외곽선 내측에 제2 외곽선을 설정한다(도 9a의 빨간색 선).
- [0125] 다음, 이미지 차감 모듈(235)이 제1 외곽선 내측의 이미지로부터 제2 외곽선 내측의 이미지를 차감하여 차감 이미지를 생성한다. 차감의 결과로 생성되는 차감 이미지는, 제1 외곽선과 제2 외곽선 사이에 위치하는 이미지이다.
- [0126] 다음, 제5 기준점 결정 모듈(215)이 데이터베이스(250)에 저장된 안과점의 해부학적 정보를 이용하여, 차감 이미지에 포함된 다수의 구멍 중 안과점에 상응하는 위치의 구멍의 최하점을 안과점으로 결정한다.
- [0127] 두부 3차원 의료 영상에서 안과점은 2개이며, 따라서 2개의 안과점이 결정될 수 있다.
- [0128] 제5 기준점 결정 모듈(215)에 의해 한 쌍의 안과점이 결정되면, 두부 3차원 의료 영상에 안과점에 해당하는 점이 표시될 수 있다(도 9b 및 9c).
- [0130] 본 발명의 다른 실시예에서는 다른 방법에 의해 포리온과 안과점을 결정하는 것도 가능하다.
- [0131] 먼저, 이진화 모듈(237)이 볼륨 렌더링(volume rendering) 이미지(도 7a)에 대해 이진화를 수행하여 이진화 이미지를 생성한다. 이진화 이미지에서, 연조직에 해당하는 부분은 백색으로 표시될 수 있으며, 구멍에 해당하는 부분은 흑색으로 표시될 수 있다(도 7b 참조).
- [0132] 여기서, 안와하연과 골성 외이도와 만나는 접점을 각각 안과점과 포리온의 2차원 상에서의 좌표로 결정할 수 있으며, 3차원 이진화 이미지로 투영함으로써 안과점과 포리온의 3차원 상에서의 좌표가 결정될 수 있다.
- [0133] 또한, 두부 3차원 의료 영상을 반악씩(좌측 또는 우측) 볼륨 렌더링시켜, 각각의 구조물을 분할(segmentation)하고, 각각의 구조물에 동시에 접하는 접선 상의 점을 각각 안과점과 포리온으로 결정할 수 있다(도 10).
- [0134] 즉, 안와하연이라는 구조물과, 골성 외이도라는 구조물에 동시에 접하는 접선이 결정될 수 있으며, 결정된 접선 상에서의 각각의 구조물에 접하는 점(접선과 안와하연이 접하는 점이 안과점, 접선과 골성 외이도가 접하는 점이 포리온)을 각각 안과점과 포리온으로 결정할 수 있다.
- [0136] 기준 평면 결정 모듈(220)은 기준점 결정 모듈(210)에 의해 결정된 기준점들, 즉 코뿌리점, 대후두공의 중점, 안형요와, 한 쌍의 포리온 및 한 쌍의 안과점을 포함하는 기준점을 이용하여 기준 평면을 결정한다.
- [0138] 제1 기준 평면 결정 모듈(221)은 정중시상면(Mid Sagittal Plane, MSP)을 결정하며, 구체적으로 코뿌리점, 안형요와 및 대후두공의 중점을 포함하는 면을 정중시상면으로 결정한다.
- [0139] 제1 기준 평면 결정 모듈(221)에 의해 결정된 정중시상면을 이용하여, 제6 기준점 결정 모듈(216)은 대후두공앞

점을 결정할 수 있다.

- [0141] 제2 기준 평면 결정 모듈(222)은 프랑크프루트면(Frankfurt Plane)을 결정하며, 구체적으로 (a) 한 쌍의 포리온 및 한 쌍의 안과점의 총 4개의 기준점 중 3개를 포함하거나 (b) 한 쌍의 포리온 및 한 쌍의 안과 점의 중점을 포함하거나 (c) 한 쌍의 포리온의 중점 및 한 쌍의 안과점을 포함하는 면을 프랑크프루트면으로 결정한다.
- [0142] 본 발명의 다른 실시예에서, 제2 기준 평면 결정 모듈(222)은 도 8d의 이미지(즉, 골성 외이도를 채운 loaf)와 안와하연의 접면(즉, 도 8d의 이미지와 안와하연에 동시에 접하는 면)을 프랑크프루트면으로 결정할수도 있다. 제2 기준 평면 결정 모듈(222)에 의해 결정된 프랑크프루트면으로부터 포리온과 안과점을 결정하는 것도 가능하며, 제1 기준 평면 결정 모듈(221)에 의해 정중시상면이 결정되어 있는 경우, 포리온과 안과점이 각각 한 점으로 결정될 수 있다.
- [0144] 상기한 정중시상면과 프랑크프루트면은 수직 관계이며, 기준 평면 결정 모듈(220)에 의해 정중시상면과 프랑크프루트면이 결정되면, 2개의 평면을 기준으로 두부 3차원 의료 영상을 재배향하고, 재배향된 영상으로부터 다수의 경조직 기준점을 결정하는 것이 가능하다.
- [0146] 재배향 모듈(240)은 정중시상면 및 프랑크프루트면에 기초하여 두부 3차원 의료 영상을 재배향한다.
- [0147] 즉, 정중시상면과 y축이 평행하고, 프랑크프루트면과 x축이 평행하도록 두부 3차원 의료 영상을 재배향할 수 있으며, 이를 통해 촬영 자세가 서로 상이하여 비틀리거나 엇갈리게 획득된 두부 3차원 의료 영상의 균일화가 가능하다.
- [0149] 기준점 결정 모듈(210)은 데이터베이스(250)에 저장된 다수의 경조직 기준점에 대한 해부학적 정보를 이용하여 재배향된 두부 3차원 의료 영상으로부터 다수의 경조직 기준점을 더 결정할 수 있다. 따라서, 초기에 두부 3차원 의료 영상의 재배향 없이 정중시상면과 프랑크프루트면을 규정하는데 필요한 코뿌리점, 대후두공의 중점, 안형요와, 한 쌍의 포리온 및 한 쌍의 안과점의 기준점을 결정하고, 이들로부터 정중시상면과 프랑크프루트면을 결정하며, 결정된 정중시상면과 프랑크프루트면을 기초로 두부 3차원 의료 영상을 재배향시키고, 재배향된 영상으로부터 높은 정확도로 경조직 기준점들을 결정하는 것이 가능하다. 따라서, 결정된 다수의 경조직 기준점들의 위치나 관계에 기초하여 3차원 교정술을 수행하는 것이 가능하다.
- [0151] 데이터베이스(250)에는 다수의 해부학적 정보가 저장된다. 보다 구체적으로, 두부 경조직 기준점들에 대한 해부학적 정보, 즉 두부 경조직 기준점의 정의, 위치, 형상, 깊이, 길이, 경조직 기준점들 간의 관계에 해당하는 정보가 저장되어 있으며, 도 2에는 영상 처리 장치(200) 내에 구비되는 것으로 도시되나, 다른 실시예에서는 영상 처리 장치(200) 외부에 구비되고, 영상 처리 장치(200)와 전기적으로 연결되어 정보를 송수신하는 것도 가능하다.
- [0153] 다음, 도 3을 참조하여 본 발명의 실시예에 따른 기준점 결정 방법에 대해 구체적으로 설명한다.
- [0155] 먼저, 촬영 장치(200)에 의해 분석 대상의 두부 3차원 의료 영상이 촬영된다(S100).
- [0157] 다음, 기준점 결정 모듈(210)이 상기한 방법에 따라 두부 3차원 의료 영상으로부터 코뿌리점, 대후두공의 중점, 안형요와, 한 쌍의 포리온 및 한 쌍의 안과점을 포함하는 기준점 중 하나 이상의 기준점을 결정한다(S200). 상기한 기준점을 결정하는 방법에 대한 내용은 전술하였으므로, 자세한 설명은 생략한다.

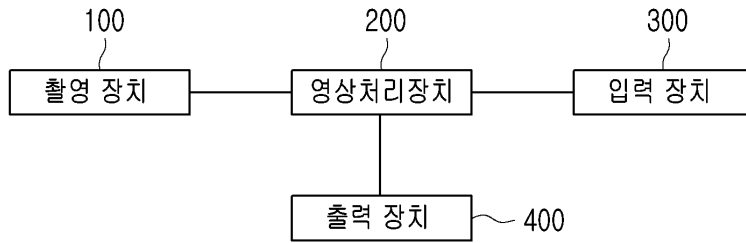
- [0159] 다음, 기준 평면 결정 모듈(220)이 기준점 결정 모듈(210)에 의해 결정된 기준점을 이용하여, 상기한 기준점이 포함되는 정중시상면 및 프랑크프루트면 중 하나 이상의 기준 평면을 결정한다(S300). 상기한 기준 평면을 결정하는 방법에 대한 내용은 전술하였으므로, 자세한 설명은 생략한다.
- [0161] 다음, 재배향 모듈(240)이 정중시상면과 프랑크프루트면을 이용하여 두부 3차원 의료 영상의 재배향을 수행한다(S400). 구체적으로, 정중시상면이 y축에 평행하도록, 그리고 프랑크프루트면이 x축에 평행하도록 두부 3차원 의료 영상을 재배향할 수 있다.
- [0163] 다음, 기준점 결정 모듈(210)이 재배향된 영상으로부터 데이터베이스(250)에 저장된 다수의 경조직 기준점들에 대한 해부학적 정보를 이용하여 경조직 기준점을 결정한다(S500). 이렇게 결정된 경조직 기준점은 차후 3차원 교정술을 수행하는 데 이용된다.
- [0165] 위 설명한 본 발명의 일 실시예에 따른 기준점 결정 방법은, 다양한 컴퓨터 수단을 통하여 수행될 수 있는 프로그램 명령 형태로 구현되어 컴퓨터 판독 가능 매체에 기록될 수 있다. 상기 컴퓨터 판독 가능 매체는 프로그램 명령, 데이터 파일, 데이터 구조 등을 단독으로 또는 조합하여 포함할 수 있다. 상기 매체에 기록되는 프로그램 명령은 본 발명을 위하여 특별히 설계되고 구성된 것들이거나 컴퓨터 소프트웨어 당업자에게 공지되어 사용 가능한 것일 수도 있다. 컴퓨터 판독 가능 기록 매체의 예에는 하드 디스크, 플로피 디스크 및 자기 테이프와 같은 자기 매체(magnetic media), CD-ROM, DVD와 같은 광기록 매체(optical media), 플롭티컬 디스크(floptical disk)와 같은 자기-광 매체(magneto-optical media), 및 롬(ROM), 램(RAM), 플래시 메모리 등과 같은 프로그램 명령을 저장하고 수행하도록 특별히 구성된 하드웨어 장치가 포함된다. 프로그램 명령의 예에는 컴파일러에 의해 만들어지는 것과 같은 기계어 코드뿐만 아니라 인터프리터 등을 사용해서 컴퓨터에 의해서 실행될 수 있는 고급 언어 코드를 포함한다. 상기된 하드웨어 장치는 본 발명을 동작을 수행하기 위해 하나 이상의 소프트웨어 모듈로서 작동하도록 구성될 수 있으며, 그 역도 마찬가지이다.
- [0167] 이상, 본 명세서에는 본 발명을 당업자가 용이하게 이해하고 재현할 수 있도록 도면에 도시한 실시예를 참고로 설명되었으나 이는 예시적인 것에 불과하며, 당업자라면 본 발명의 실시예로부터 다양한 변형 및 균등한 타 실시예가 가능하다는 점을 이해할 것이다. 따라서 본 발명의 보호범위는 청구범위에 의해서 정해져야 할 것이다.

부호의 설명

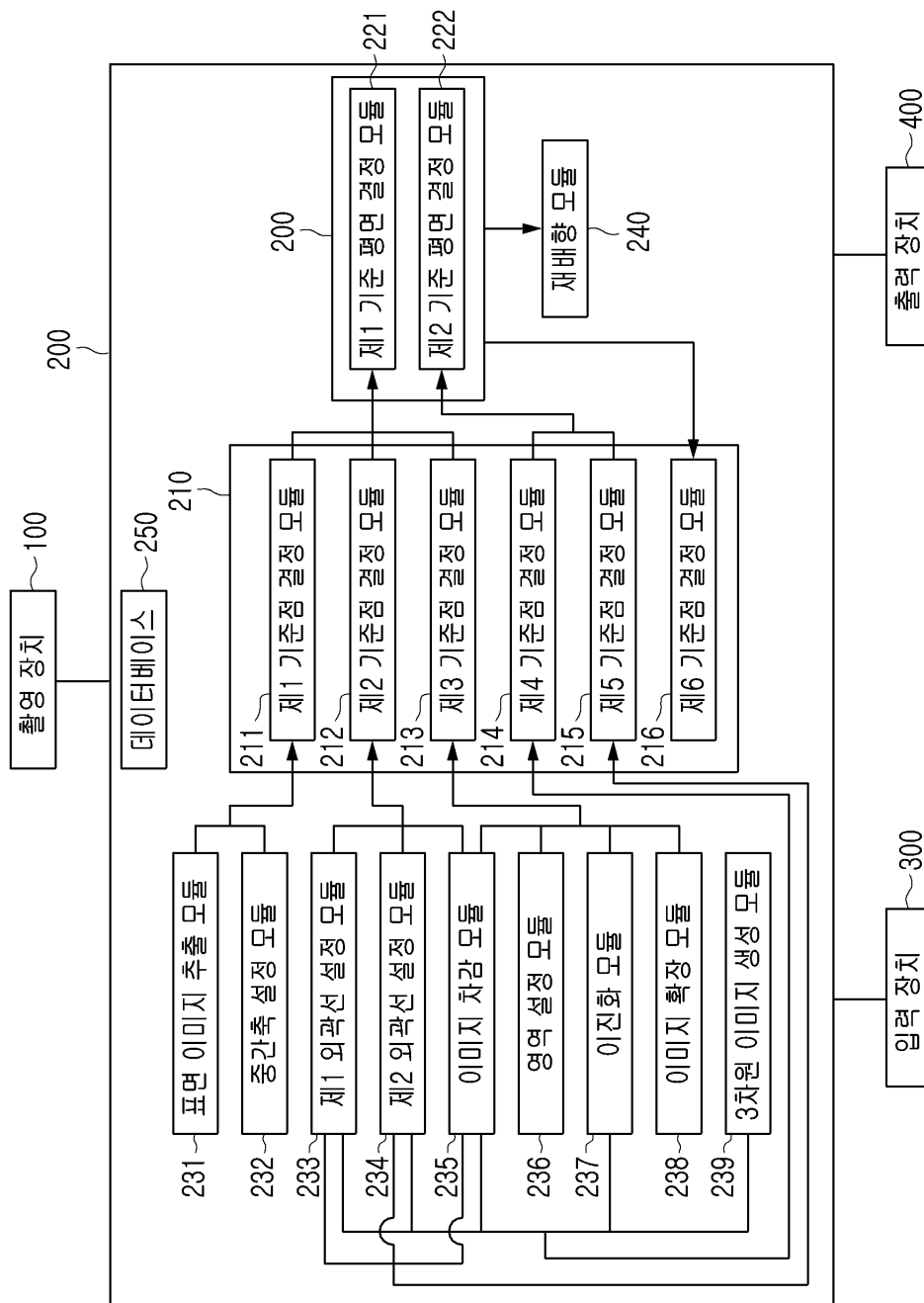
- [0169] 100: 촬영 장치
200: 영상 처리 장치
210: 기준점 결정 모듈
220: 기준 평면 결정 모듈
230: 이미지 처리 모듈
240: 재배향 모듈
250: 데이터베이스
300: 입력 장치
400: 출력 장치

도면

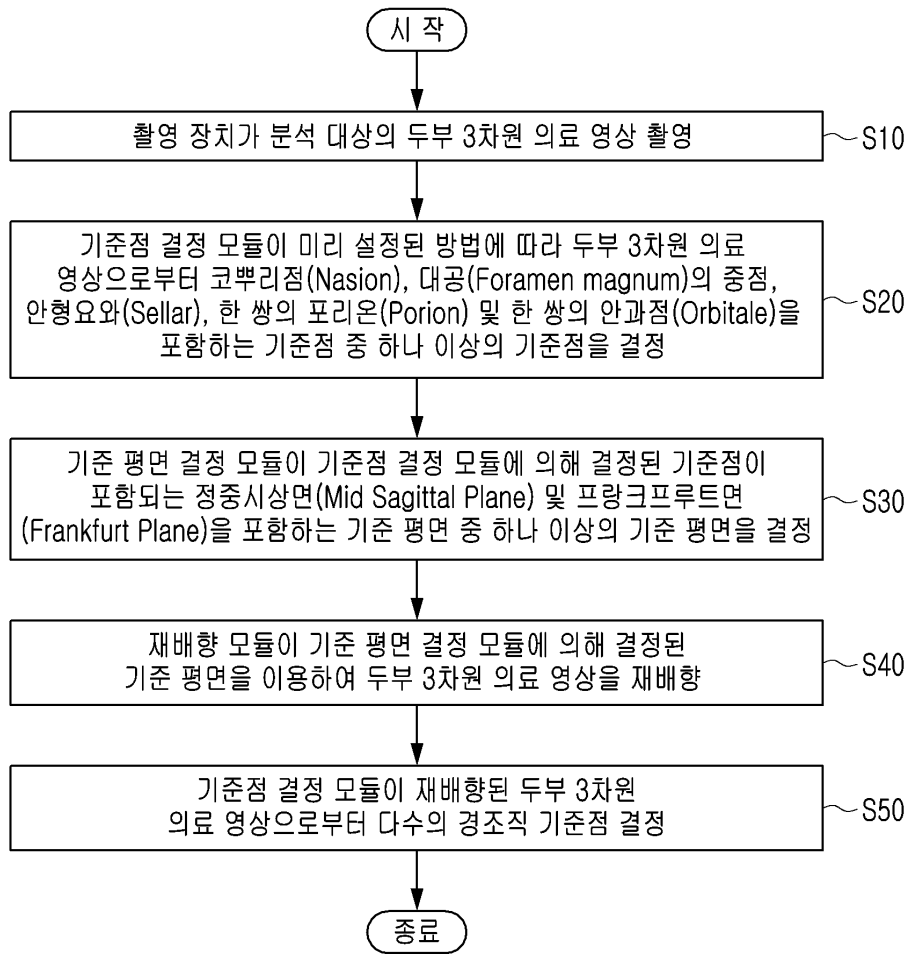
도면1



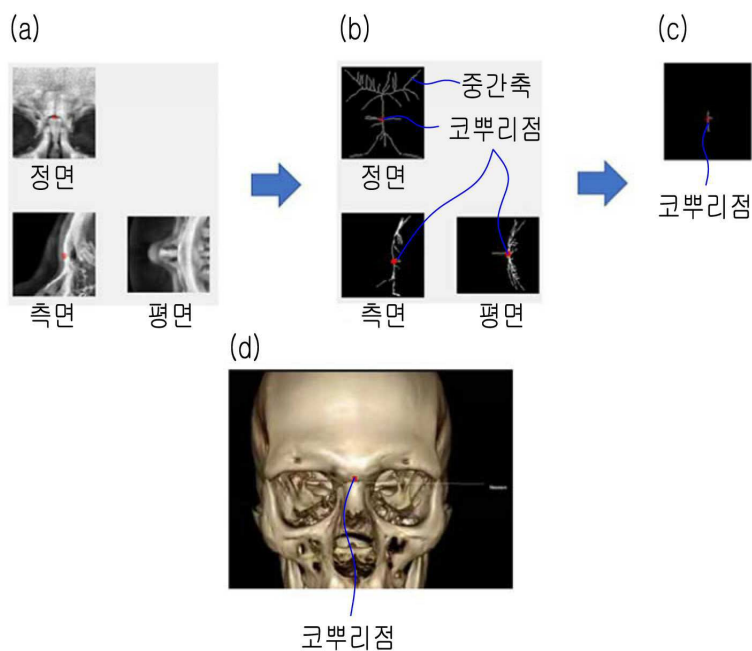
도면2



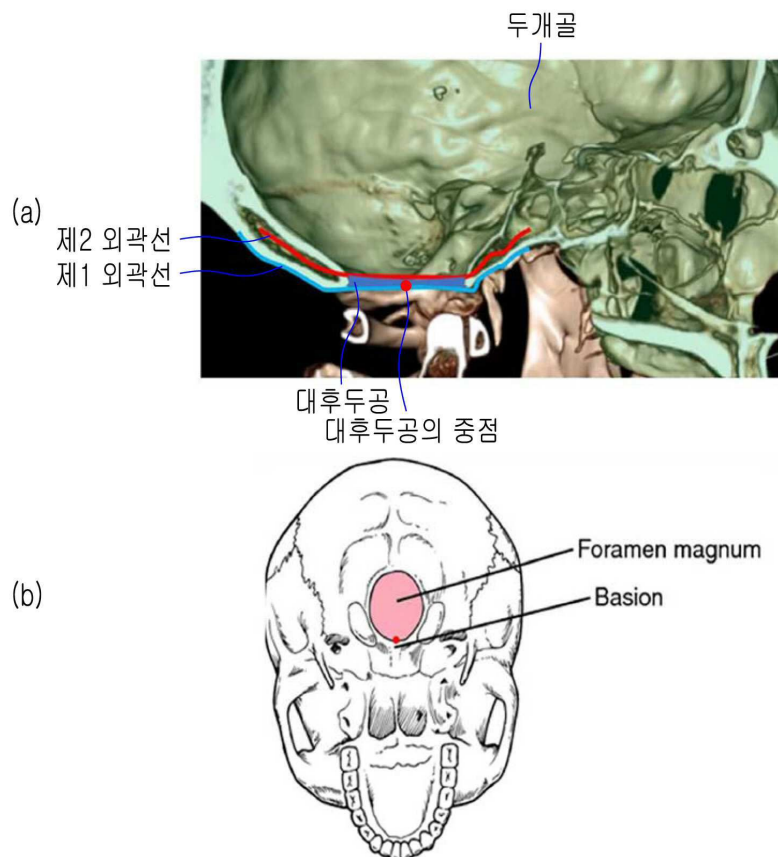
도면3



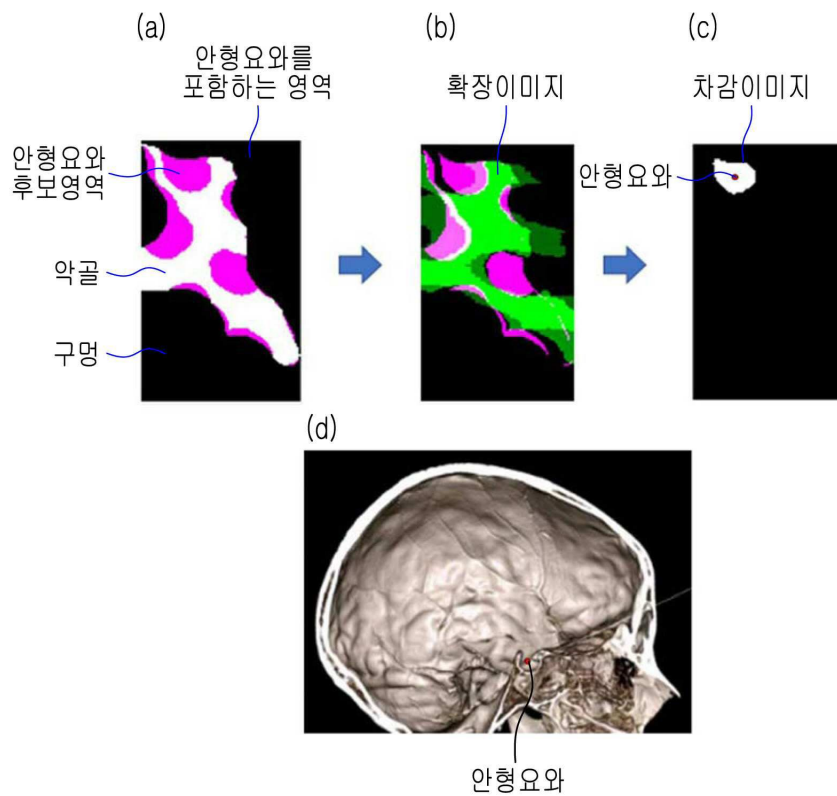
도면4



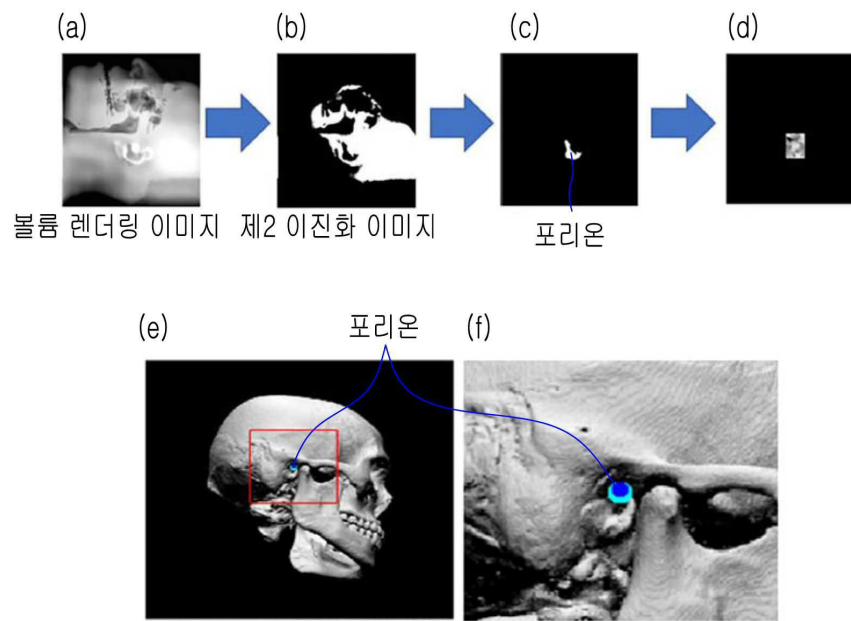
도면5



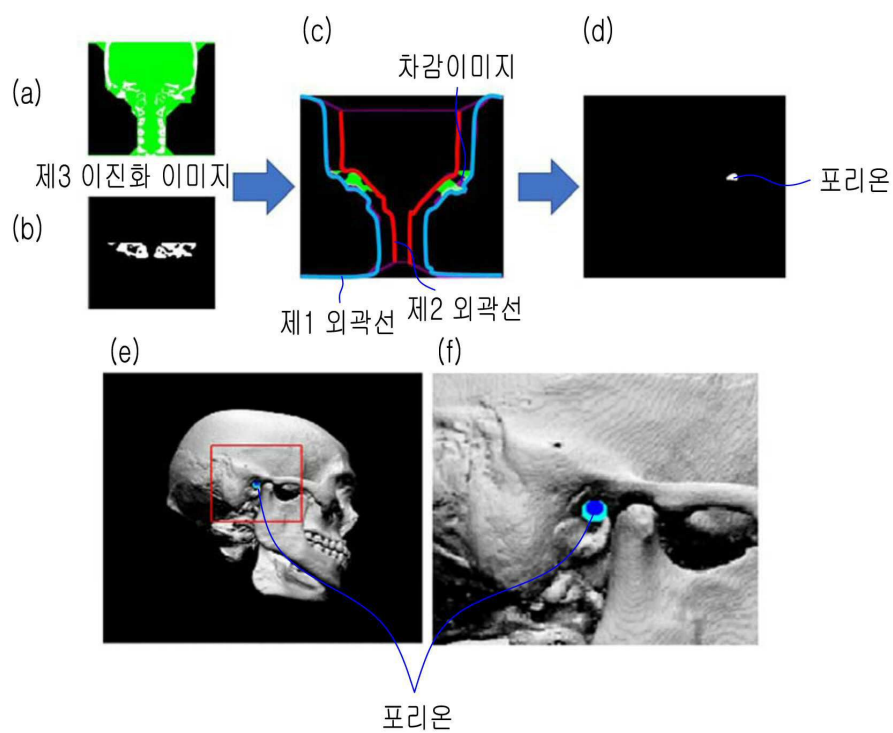
도면6



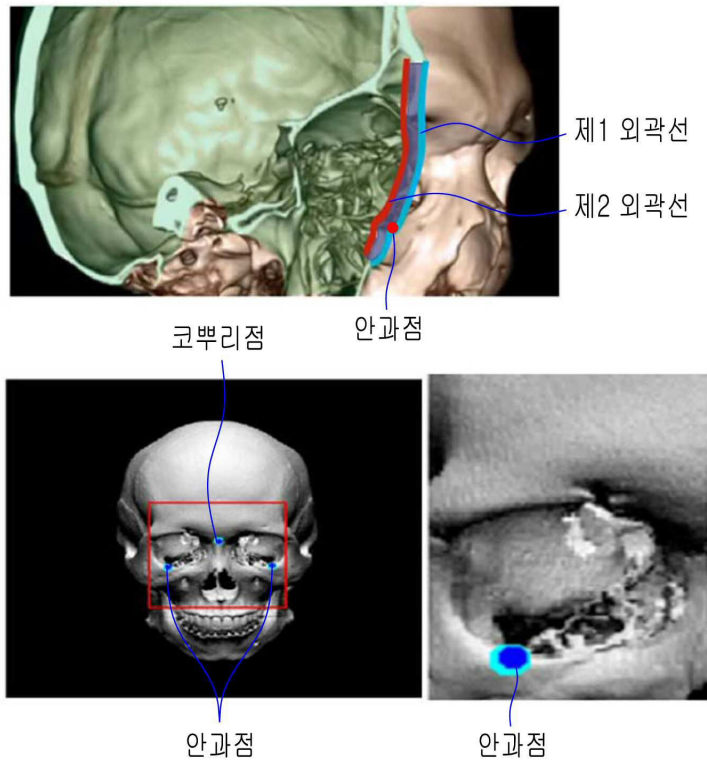
도면7



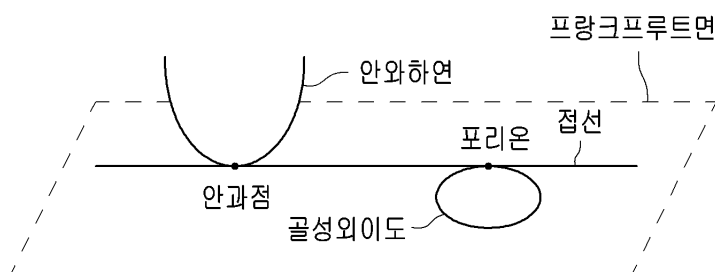
도면8



도면9

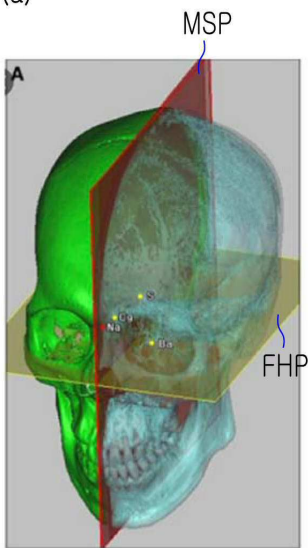


도면10



도면11

(a)



(b)

